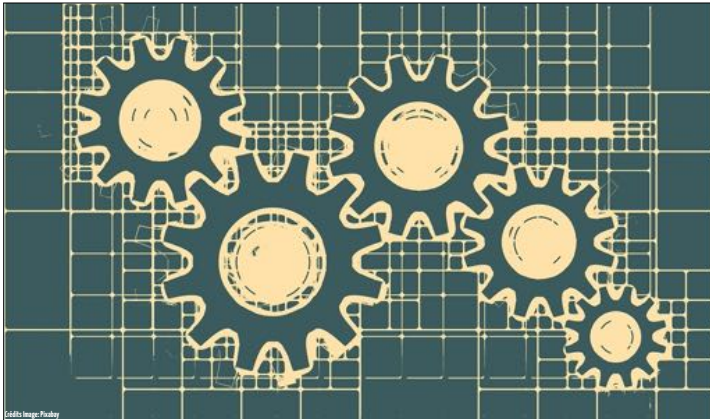




**Composition Logicielle
et Passage à l'échelle**

Sébastien Mosser
UQAM, 21.06.2018

Université
Nice
Sophia Antipolis

UNIVERSITÉ
CÔTE D'AZUR

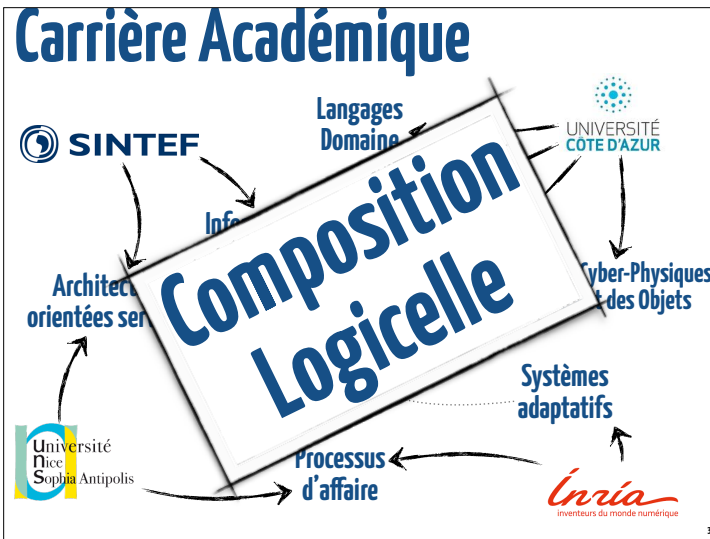


Sébastien Mosser

Université Côte d'Azur, Laboratoire I3S, Équipe SPARKS

- 12-... : Maître de Conférences, UCA
- 11-12 : Chargé de recherche (permanent), SINTEF (NO)
- 10-11 : Post-doc, Inria Lille Nord-Europe
- 07-10 : Doctorant (avec charge d'enseignement), UNS
- 04-07 : Élève-Ingénieur, Polytech Nice-Sophia

Carrière Académique



Composition Logicielle

SINTEF

Langages
Domaine

UNIVERSITÉ
CÔTE D'AZUR

Architectures
orientées services

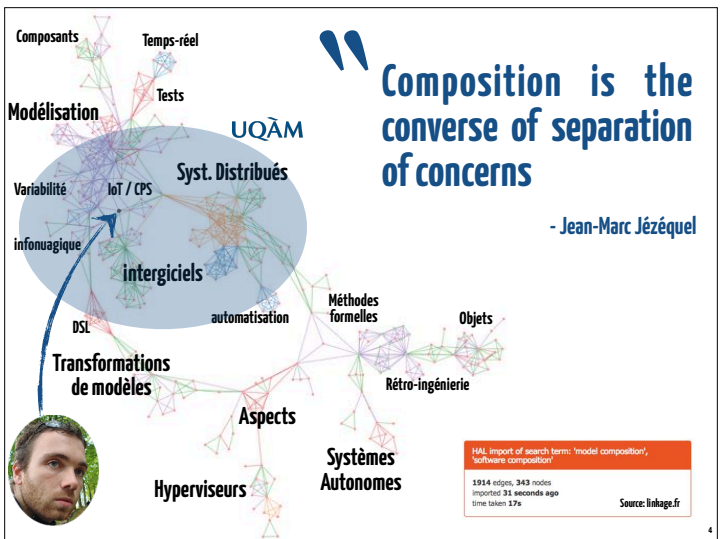
Cyber-Physiques
des Objets

Systèmes
adaptatifs

Processus
d'affaire

Université
Nice
Sophia Antipolis

Inria
Inventeurs du monde numérique



**Composition is the
converse of separation
of concerns**

- Jean-Marc Jézéquel

Composants

Temps-réel

Modélisation

Tests

UQAM

Variabilité

IoT / CPS

Syst. Distribués

Infonuagique

Intergiciels

automatisation

Méthodes formelles

Objets

DSL

Transformations de modèles

Aspects

Rétro-ingénierie

Hyperviseurs

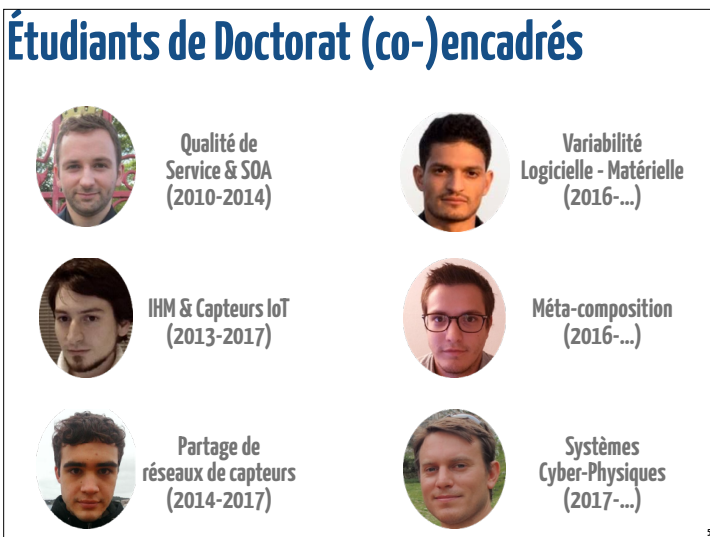
Systèmes Autonomes

HAL: Impact of search term: 'model composition', 'software composition'

1914 edges, 343 nodes
Imported 31 seconds ago
Time taken 17s

Source: linkage.fr

Étudiants de Doctorat (co-)encadrés



Qualité de
Service & SOA
(2010-2014)

Variabilité
Logicielle - Matérielle
(2016-...)

IHM & Capteurs IoT
(2013-2017)

Méta-composition
(2016-...)

Partage de
réseaux de capteurs
(2014-2017)

Systèmes
Cyber-Physiques
(2017-...)

De l'Industrie à la Recherche

Défis scientifiques issus de collaborations industrielles

Prototypes sous licences libre

DATA THINGS

OSEAN
UNDERWATER TECHNOLOGY

IBM

TREEPTIK
A LINKBYNET COMPANY

meetup

441 contributions in the last year

Contribution settings

AgilePlayGround.Org

1

Composition Logicielle ?

2

Composition & IoT

3

Composition & Micro-services

4

Composition & Réécriture

5

Vers un **moteur** de composition **abstrait**

Composition Logicielle

De quoi parle-t-on ?
Quels sont les défis ?

Intégration de code (git merge)

```

client/src/main/java/fr/labri/gutree/client/Run.java
14  }
15  }
16  @Override public void process(String name, String[] args) {
17      // ...
18      static void initGenerators() {
19          reflections.reflections = new Reflections("fr.labri.gutree.gen");
20          reflections.getSubTypesOf(TreadGenerator.class).forEach(
21              r -> {
22                  static void initClients() {
23                      reflections.reflections = new Reflections("fr.labri.gutree.client");
24                      reflections.getSubTypesOf(Client.class).forEach(
25                          c -> {
26                              // ...
27                          }
28                      }
29                  }
30              }
31          }
32      }
33  }
34  }
35  }
36  }
37  }
38  }
39  }
40  }
41  }
42  }
43  }
44  }
45  }
46  }
47  }
48  }
49  }
50  }
51  }
52  }
53  }
54  }
55  }
56  }
57  }
58  }
59  }
60  }
61  }
62  }
63  }
64  }
65  }
66  }
67  }
68  }
69  }
70  }
71  }
72  }
73  }
74  }
75  }
76  }
77  }
78  }
79  }
80  }
81  }
82  }
83  }
84  }
85  }
86  }
87  }
88  }
89  }
90  }
91  }
92  }
93  }
94  }
95  }
96  }
97  }
98  }
99  }
100 }

```

Fusion de paquetages (modèles)

MOF2 and UML2 Superstructure uses Package Merge to define a number of different modeling languages and compliance levels

- Package merge was introduced to support metamodel reuse
- UML2 was partitioned to support Basic, Constructs, Kernel, and Levels L1, L2, and L3
- Package merge is used to construct the metamodel language at each level by reusing and merging packages

- Bran Selic, Jim Amsden, Kenn Hussey

<https://www.omg.org/spec/UML/2.5/About-UML/>

Diffusion d'information

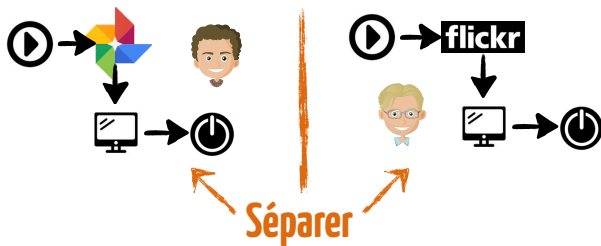
PulseTOTEM

Vraie Vie

Opérations fondamentales & manuelles

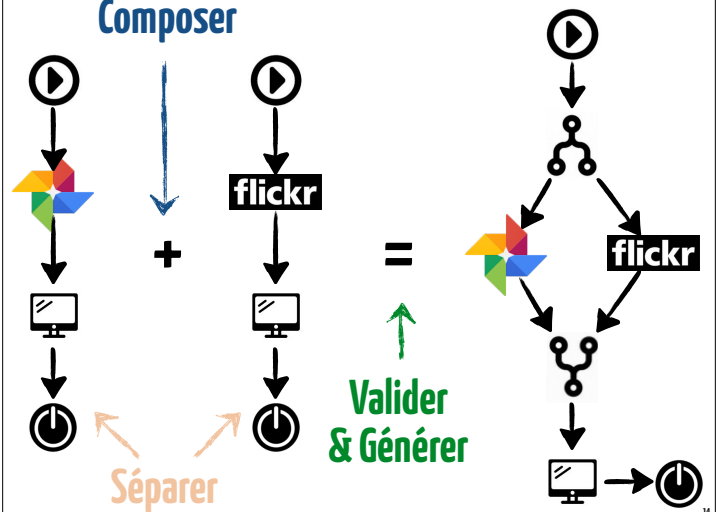
Build **complex things** by composing **small** and **simple** ones.

- E. Dijkstra [1972]



13

Composer



14

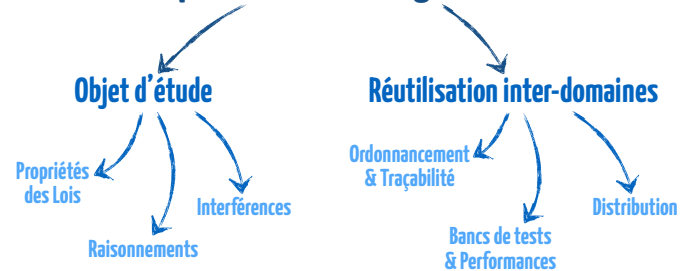
Collecte des besoins



15

Défis Identifiés

Composition & Passage à l'échelle



⇒ Rendre "composable" facilement un domaine

16

OSEAN

UNDERWATER TECHNOLOGY



DATATHINGS



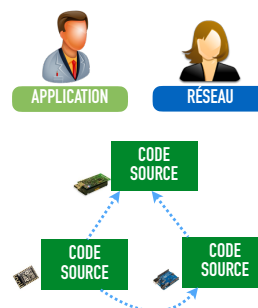
Systèmes Cyber-Physiques

(Dé)Composition d'applications dans les réseaux de capteurs

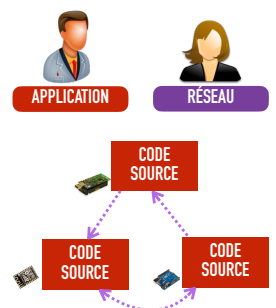


Réutilisation & Réseaux de capteurs

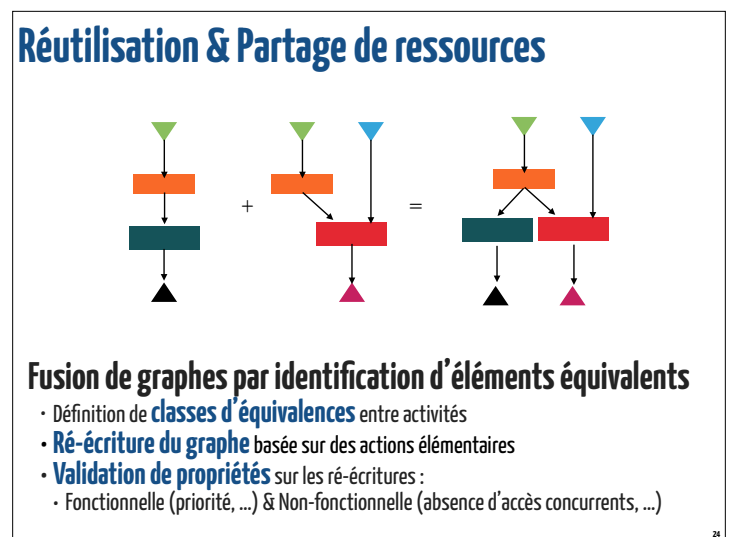
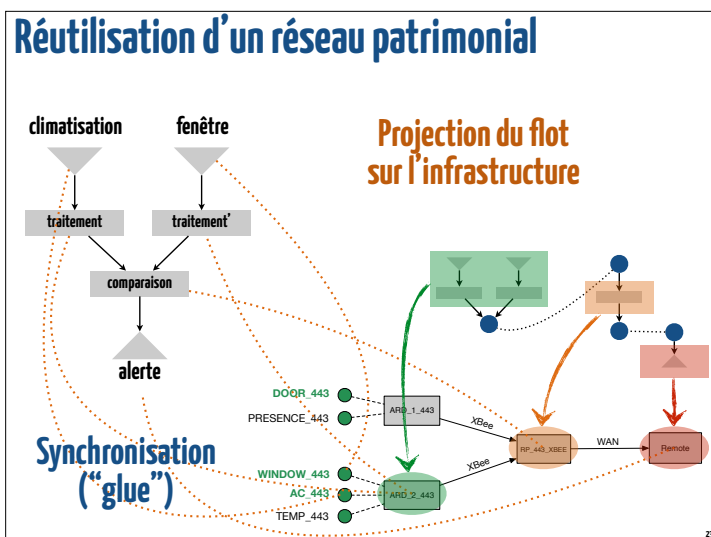
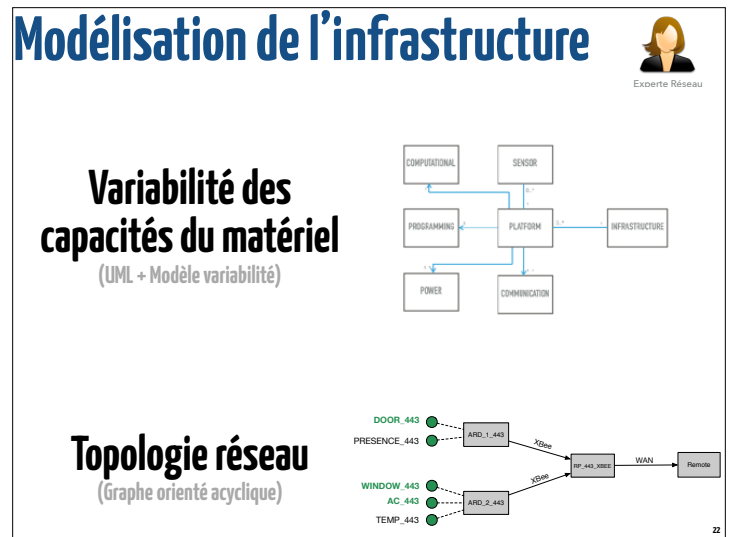
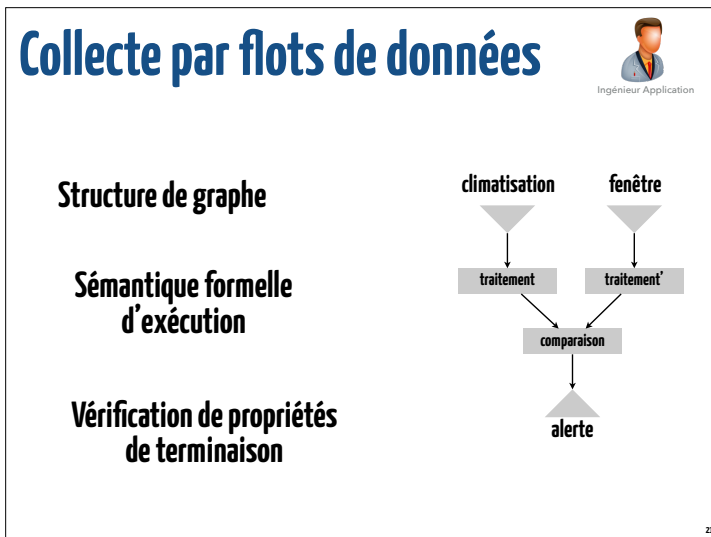
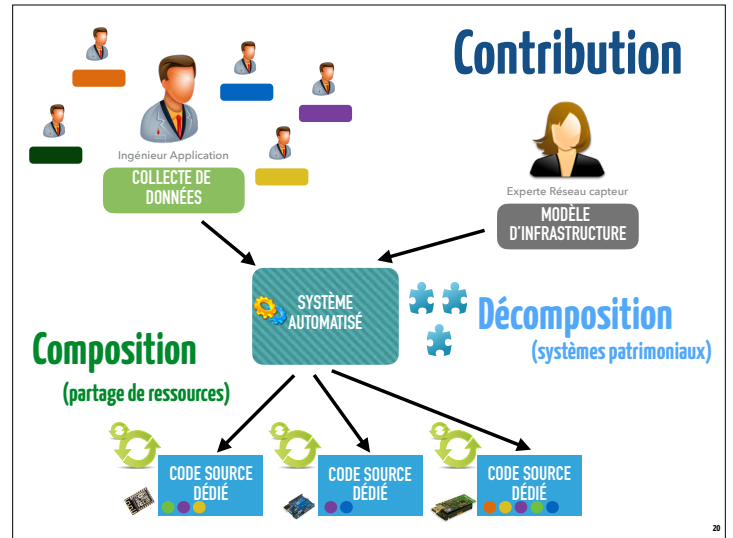
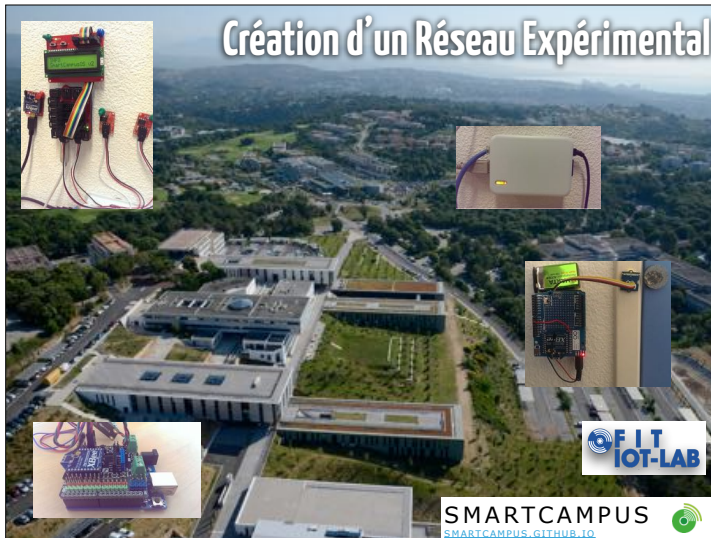
Régulation Climatisation



Détection incendie



- Khan, I., Belqasmi, F., Glieth, R., Crespi, N., Morrow, M., & Polakos, P. (2015). Wireless Sensor Network Virtualization: A Survey. 18



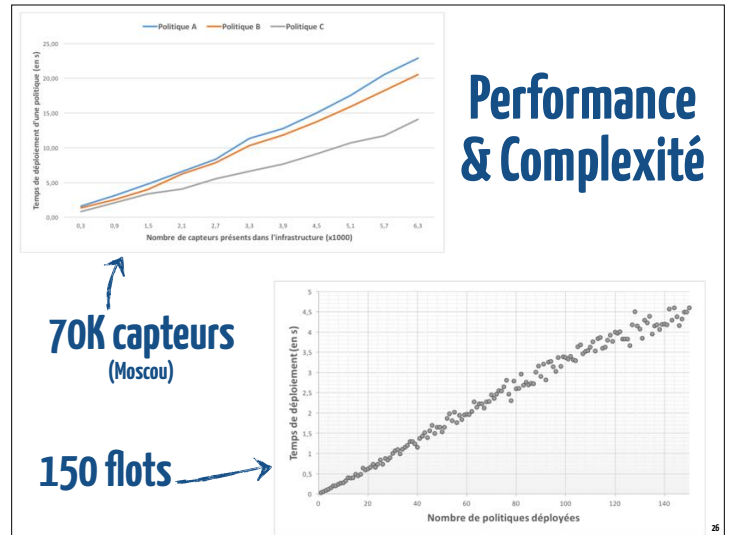
Validation fonctionnelle (50 bureaux)

Détection Incendie
Travailleur isolé
Régulation Climatisation

DEPLOYMENT OF THE RUNNING EXAMPLE (COMPREHENSIVE POLICY: 50 OFFICES)						
DEPOSIT source	# Generated files	# Generated LoC	# Concepts (before expansion)	# Concepts (after expansion)	Deployment time (in s)	
Template	19	N/A	N/A	N/A	N/A	N/A
Single office	19	3	267	5	8	2.5
Comprehensive policy (without composition)	455	105	11685	250	400	50

SMARTCAMPUS
SMARTCAMPUS.GITHUB.IO

25



26

Bilan

(Dé)Composition pour réseaux patrimoniaux



Évaluation de performances



Maîtrise (Langages Dédiés)
Projet de Licence

Vérification de propriétés Fonctionnelles & Non-Fonctionnelles

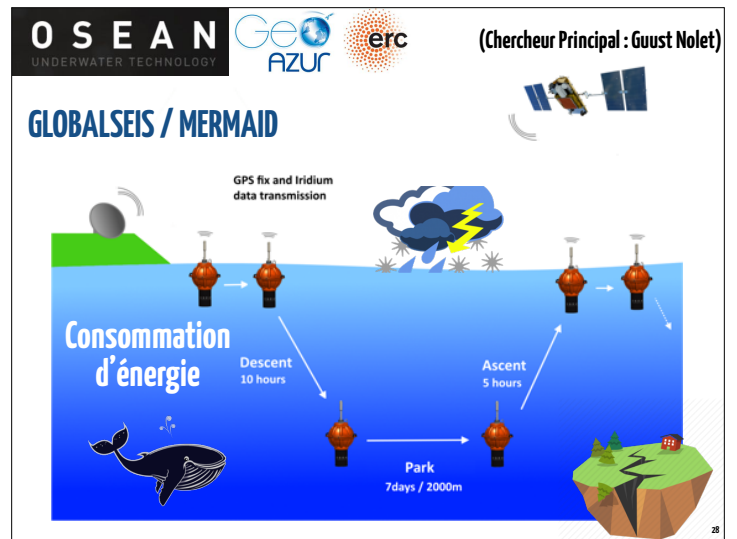


DataThings (LU)
OSean (FR)



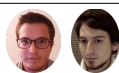
- APSEC'16
- SAC'16
- ICSR'15
- UMC'14
- (FGS en cours)

27



28

IBM TREPTIK
A LINKBYNET COMPANY

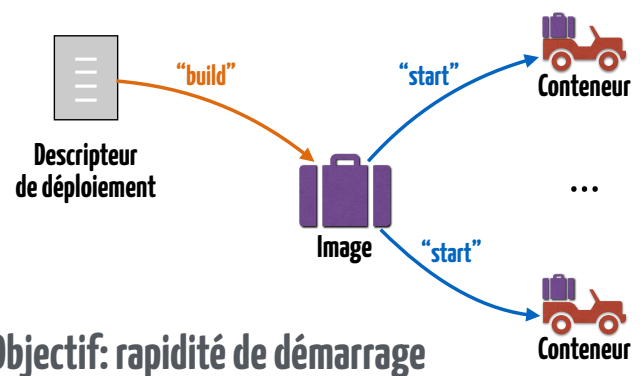


Déploiement de micro-services

Détection statique d'interactions de déploiement

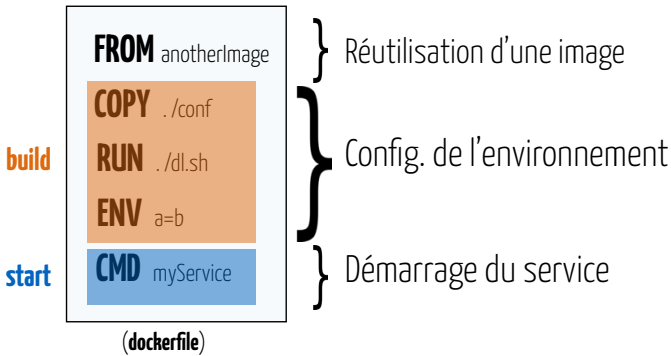
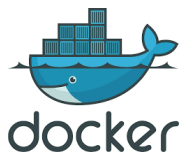


Déploiement de (micro-)Services



29

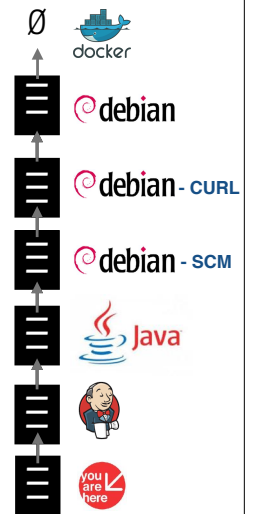
Exemple de descripteur



31

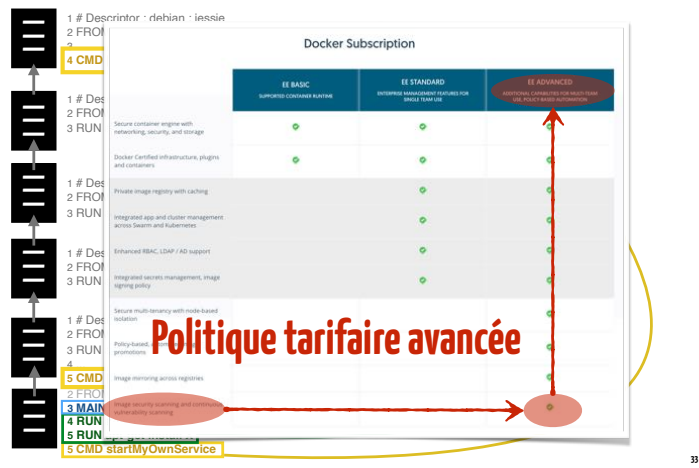
Composition Logicielle

- Réutilisation d'images existante
 - "Boîte noire"
 - Optimisation & Heuristiques
- Catalogue d'image à disposition
 - Images "vérifiées®"
 - Images "sauvages"



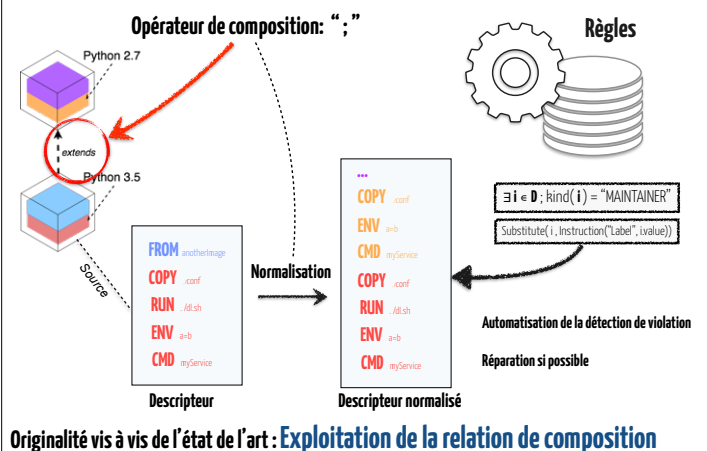
1

Et alors ? Où sont les problèmes ?



33

Contribution à l'écosystème Docker



1

Formalisation des Descripteurs

$$\left. \begin{array}{l} d \in D = [i_1, \dots, i_n] \in I_{<}^n \\ \text{parent} : D \rightarrow D \\ d \mapsto d' : d \text{ loads } d' \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{Séquence d'instructions} \\ \oplus \text{ relation de parenté} \end{array}$$
$$;: D \times D \rightarrow D$$
$$\begin{aligned}(d_1, d_2) \mapsto d_{12} : & \text{let } d_1 = [i_1, \dots, i_n], \\ & d_2 = [i'_1, \dots, i'_m], \\ & d_{12} = d_1; d_2 = [i_1, i_n, i'_1, i'_m] \\ & \wedge \text{parent}(d_2) = d_1 \\ & \wedge \text{parent}(d_{12}) = \text{parent}(d_1)\end{aligned}$$

Composition par concaténation de séquences

35

Règles de détection de conflits

Modèle ouvert : les règles évoluent dans le temps

Abstraction via des formules de logique de premier ordre

$$\begin{aligned} \varphi_i : D &\rightarrow \mathbb{B} \in \Phi \\ \text{violation?} : D \times \Phi^n &\rightarrow \mathbb{B} \\ (d, \{\varphi_1, \dots, \varphi_n\}) &\mapsto \bigvee_{i=1}^n \varphi_i(\bar{d}) \end{aligned}$$

Réification de 19 bonnes pratiques Docker (2018)

$$\exists (i, i') \in \mathcal{D}; \text{kind}(i) = \text{kind}(i') = \text{"CMD"} \wedge i < i'$$

6

Réparation des descripteurs

$do : D \times \Sigma \rightarrow D$
 $(d, \sigma) \mapsto d' : \text{let } d = [\dots, i_n, i, i_{m+1}, \dots],$
 $\sigma = (i \rightarrow i')$
 $d' = [\dots, i_n, i', i_{m+1}, \dots]$

Substitution de termes logiques

$do^+ : D \times \Delta \rightarrow D$
 $(d, \delta) \mapsto \begin{cases} \delta = \emptyset & \Rightarrow d \\ \delta = \{\sigma\} \cup \delta' & \Rightarrow do^+(do(d, \sigma), \delta') \end{cases}$

Application aux descripteurs

$conflict? : \Delta \rightarrow \mathbb{B}$
 $\delta \mapsto \text{let } (i, a, b) \in \delta, i \neq \emptyset,$
 $\exists (i \rightarrow a) \in \delta, (i \rightarrow b) \in \delta, a \neq b \Rightarrow \text{true}$

Ré-écriture automatique

$\rho_i : D \rightarrow \Delta \in R$
 $rw : D \times R^n \rightarrow D \setminus \text{Error}$
 $(d, rules) \mapsto d' : \text{let } \delta = \bigcup_{\rho \in rules} \rho(\vec{d}),$
 $d' = \begin{cases} conflict?(\delta) & \Rightarrow \text{Error} \\ \neg conflict?(\delta) & \Rightarrow do^+(\vec{d}, \delta) \end{cases}$

37

RUN npm install soap
 RUN npm install json-schema-mapper
 RUN npm install xml2js

problèmes d'installation

$\rho_{pack} : D \rightarrow \Delta \in R$
 $d \mapsto \delta : \text{let } Is = \{i : i \in d, install?(i)\},$
 $\delta = \begin{cases} Is = \emptyset & \Rightarrow \emptyset \\ Is = \{i\} \cup Is' & \Rightarrow \text{Rewritten} \end{cases}$
 $Removed = \{(i' \rightarrow \emptyset) : i' \in Is'\}$
 $packages = \bigcup_{i \in Is} args(i) \setminus (npm, install)$
 $m = run(npm, install) \cup packages$
 $Rewritten = \{(i \rightarrow m)\} \cup Removed$

install? : $I_d \rightarrow \mathbb{B}$
 $i \mapsto kind(i) = RUN \wedge npm \in args(i)$
 $\wedge install \in args(i)$

RUN npm install json-schema-mapper soap xml2js

38

Bonnes Pratiques Officielles

Validation à large échelle

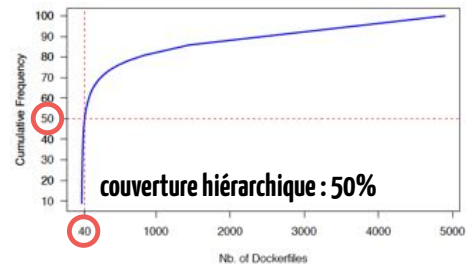
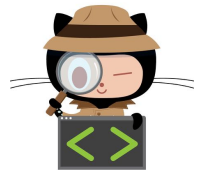
- FROM command first**
the FROM command must be the first to appear in a dockerfile
- RUN Exec form**
RUN commands have two syntaxes, one with brackets and one without. Interpretation of arguments differ from the two syntaxes. The one with brackets must be used.
- Multiple CMD**
CMD commands allow one to start a service when booting up a container. Docker allows only a single service to be specified, therefore multiple CMD are useless since only the last one will be run.
- Provides default to CMD**
One has to provide default parameter via CMD to start a service. If an EntryPoint command is specified, CMD and EntryPoint commands should be specified in JSON format.
- Variables in exec form of CMD**
Variables used in CMD commands in its exec form are not interpreted. CMD ["echo", "SHOME"] won't output the SHOME variable value.
- Merge LABEL commands**
When possible, merge labels commands.
- Avoid apt-get upgrade**
You should avoid RUN apt-get upgrade or dist-upgrade, as many of the "essential" packages from the base images won't upgrade inside an unprivileged container.
- Combine install with update**
Always combine RUN apt-get update with apt-get install in the same RUN statement. Omitting this can lead to unexpected behaviour since apt-get update can be run not.
- Packages version pinning**
Always fully specify the version of the package to install.
- FROM version pinning**
Always fully specify the version of the parent dockerfile to use (i.e. latest tag is therefore not permitted).
- CMD exec form**
CMD commands have two syntaxes, one with brackets and one without. Interpretation of arguments differ from the two syntaxes. The one with brackets must be used if parameters are specified.
- Prefer COPY**
Although ADD and COPY are functionally similar, generally speaking, COPY is preferred.
- ADD -http- discouraged**
Because image size matters, using ADD to fetch packages from remote URLs is strongly discouraged; you should use curl or wget.
- User root discouraged**
You should avoid installing or using sudo since it has unpredictable TTY and signal-forwarding behavior that can cause more problems than it solves. If you absolutely need functionality similar to sudo (e.g., initializing the daemon as rootbot running it as non-root), you may be able to use gosu.
- Less USER commands as possible**
To reduce layers and complexity, avoid switching USER back and forth frequently.
- WORKDIR must have absolute path**
For clarity and reliability, you should always use absolute paths for your WORKDIR.
- cd in RUN should be avoided**
Don't use cd in RUN commands, use WORKDIR instead.
- Sort installation alphabetically**
Installation of multiple software must be written in alphabetical order.
- Add -no-install-recommend**
Add --no-install-recommend when installing with apt-get, this will avoid installation not explicitly specified. Guidelines 4 and 1.1 are not implemented since they are too domain-specific.

39

Fouille des dépôts GitHub

22,945 descripteurs non triviaux

178K instructions



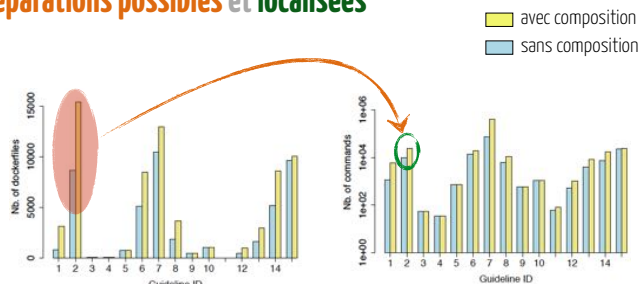
40

Résultats Expérimentaux

11K descripteurs analysés en 6s

Nombreuses interactions dans les hiérarchies

Réparations possibles et localisées



41

Bilan

Recherche

Formalisation d'un opérateur de composition

Détection d'interférences

Réparation automatique

Étude empirique (GitHub)

Enseignement

Maîtrise ("DevOps")

Spécialité (microservices)

Industrie

Treetik, IBM Docker Meetup Amadeus

Publications

SAC'18
GlobalTech Amadeus
EMCF'14
MODELS'12

42

Réécriture automatisée de code

4

Réécriture automatique
"fiable" à large échelle

Contexte : Réécriture du noyau Linux

```
...
x = kmalloc(sizeof(*a), 0);
memset(a, 0, sizeof(*a))
...
```

```
...
x = kzalloc(sizeof(*a), 0);
...
```

766,508
"commits"

19.06.18

Coccinelle (Lawall, Muller et al)

Principe de "patch" sémantique (Coccinelle)

```
1 @@
2 type T;
3 expression x, E, E1,E2;
4 @@
5 - x = kmalloc(E1,E2);
6 + x = kzalloc(E1,E2);
7 ... when != \(\ x[...] = E; \/\ x = E; \)
8 - memset((T) x, 0, E1);
```

(a) $\text{kmalloc} \wedge \text{memset}(0) \mapsto \text{kzalloc} \ (R_k)$

Réécriture : Programme $\rightarrow$ Programme

Composition : Réutilisation des réécritures

```
1 @@
2 type T;
3 expression x, E, E1,E2;
4 @@
5 - x = kmalloc(E1,E2);
6 + x = kzalloc(E1,E2);
7 ... when != \(\ x[...] = E; \/\ x = E; \)
8 - memset((T) x, 0, E1);
```

```
1 @@
2 type T;
3 T *x;
4 expression E;
5 @@
6
7 - memset(x, E, sizeof(x))
8 + memset(x, E, sizeof(*x))
```

```
1 struct Point {
2   double x;
3   double y;
4 };
5 typedef struct Point Point;
6
7 int main()
8 {
9   Point *a;
10  // ...
11  a = kmalloc(sizeof(*a), 0);
12  // not using a
13  memset(a, 0, sizeof(a));
14  // ...
15  return 0;
16 }
```

Règles de Réécriture

Code source cible

Comptes

R2

P'

59! > nombre d'atomes dans l'univers

47

Composition : Réutilisation des réécritures

```
1 @@
2 type T;
3 expression x, E, E1,E2;
4 @@
5 x = kmalloc(E1,E2);
6 + x = kzalloc(E1,E2);
7 ... when != \(\ x[...] = E; \/\ x = E; \)
8 - memset((T) x, 0, E1);
```

```
1 @@
2 type T;
3 T *x;
4 expression E;
5 @@
6
7 - memset(x, E, sizeof(x))
8 + memset(x, E, sizeof(*x))
```

```
1 struct Point {
2   double x;
3   double y;
4 };
5 typedef struct Point Point;
6
7 int main()
8 {
9   Point *a;
10  // ...
11  a = kmalloc(sizeof(*a), 0);
12  // not using a
13  memset(a, 0, sizeof(a));
14  // ...
15  return 0;
16 }
```

$R2(R1(P)) = P''$

Pas d'erreurs
au sens de Coccinelle

1ère étape : Un modèle pour raisonner

Let $\rho = (\varphi, \chi) \in (\Phi \times X) = P$, $(\varphi : AST \rightarrow AST) \in \Phi$
 $\chi : AST \times AST \rightarrow \mathbb{B} \in X$, $\forall p \in AST, \chi(p, \varphi(p))$

Indépendance Technologique

$apply : AST \times P_{\leq}^n \rightarrow AST$

$p, [\rho_1, \dots, \rho_n] \mapsto let p_{2,n} = (\bullet_{i=2}^n \varphi_i)(p), p' = \varphi_1(p_{2,n}), \chi_1(p_{2,n}, p')$

Isofonctionnalité avec l'outillage existant

49

2nde étape : Détecter les problèmes

$seq : AST \times P_{\leq}^n \rightarrow AST$

$p, [\rho_1, \dots, \rho_n] \mapsto p_{seq} = (\bullet_{i=1}^n \varphi_i)(p)$

$\wedge_{i=1}^n \chi_i(p, p_{seq})$

$R2(P'') = P''$

$R1(P'') \neq P''$



$R2(P') = P'$

$R1(P') = P'$



50

Trouver l'ordre est un problème ... Et si on pouvait s'en passer ?

$iso : AST \times P^n \rightarrow AST$

$p, \{\rho_1, \dots, \rho_n\} \mapsto p_{iso} = p \oplus (\bullet_{i=1}^n (\varphi_i(p) \ominus p)), \wedge_{i=1}^n \chi_i(p, p_{iso})$

$\oplus : AST \times A_{\leq}^* \rightarrow AST$

$(p, S) \mapsto \begin{cases} S = \emptyset \Rightarrow p \\ S = \alpha | S' \Rightarrow exec(\alpha, p) \oplus S' \end{cases}$

$\ominus : AST \times AST \rightarrow A_{\leq}^*$

$(p', p) \mapsto \Delta$, where $p' = p \oplus \Delta$ Hypothèse : Opérateur de Diff

51

Validation

RunnerUp

(<https://github.com/jonasoreland/runnerup>)



4 règles de réparation énergétique

24 séquences différentes



Composition isolée
Composition séquentielle



Validation sur le noyau Linux en cours (extension journal)

52

Bilan

Modèle fonctionnel
& logique



Recherche

Ré-agencement
des abstractions



Enseignement

Licence
(Tests par mutations)

Maîtrise
("DevOps")

Propriétés de composition

Validation au niveau du code



Industrie

Android
Linux



Publications

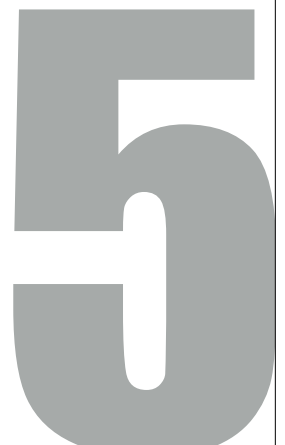
• ICSR'18
• JSS (en cours)
• SoSym (en cours)

53

Moteur de Composition Abstrait & Passage à l'échelle

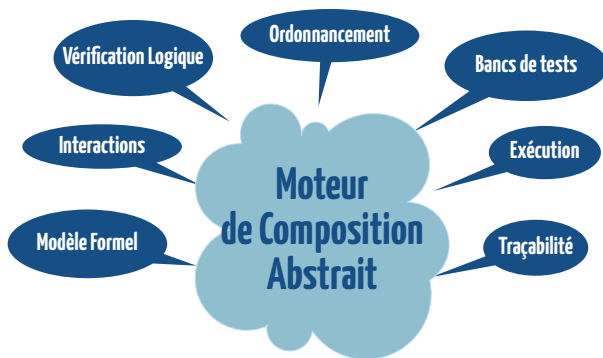
Proposition de collaboration

UQAM



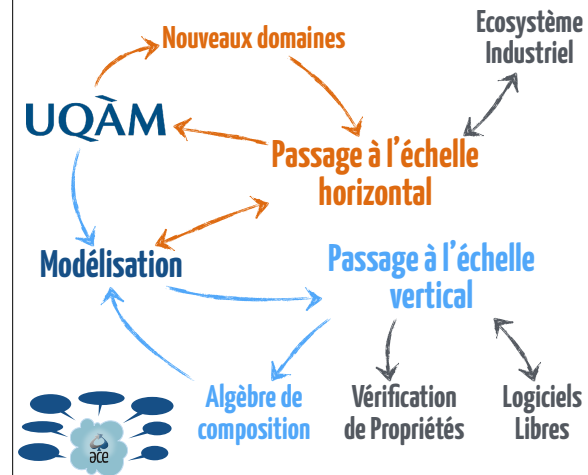
Projet de Recherche

<http://ace-design.github.io/>



55

Mise en oeuvre du projet de recherche



56

Recherche Subventionnée (en volume)



	En Cours	Terminé	Total
Institutionnel	105 K€	460 K€	565 K€
Industriel	167 K€	58 K€	225 K€
Collaboratif	61 K€	20 K€	81 K€
Total	333 K€	538 K€	

(ne sont pas comptés les projets collaboratifs FP7, H2020)

57

Activités d'Animation



• Recherche (national)

- Co-responsable de GL/\CE pour le CNRS / GdR GPL (Systèmes Cyber-Physique)
- Responsable de l'action PING (Enseignement du GL en Maîtrise et Doctorat)
- Action de formation des ingénieurs du CNRS (DEVLOG)

• Enseignement

- Co-fondateur de la Nuit de l'Informatique (2007 - ...)
- Co-fondateur de l'Agile Playground Sophia Antipolis (2013-2017)
- Participation à des rencontres d'intérêt
 - Docker, Software Craftsmanship, Agilité
- Hackathon (non industriels)
 - Startup Week-End, Global Day of Code Retreat, Google HashCode

58